

Analytische Geometrie | Vektorgeometrie – Training - Aufgabenblatt 02

Dokument mit 10 Aufgaben

Aufgabe A1

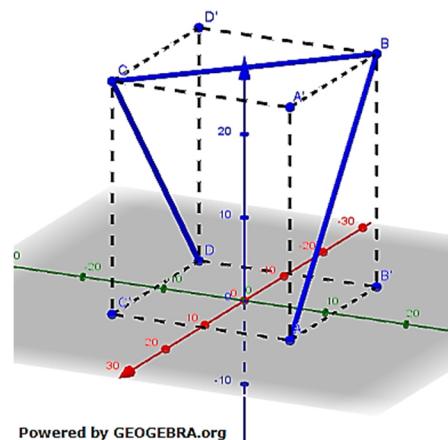
Das Saarpolygon.

Abbildung 1



Von Markscheider - Eigenes Werk, CC BY-SA 4.0, <https://commons.wikimedia.org/w/index.php?curid=51774114>

Abbildung 2



Die Abbildung 1 zeigt das sogenannte Saarpolygon, ein im Inneren begehbares Denkmal zur Erinnerung an den stillgelegten Kohlebergbau im Saarland. Das Saarpolygon kann in einem Koordinatensystem modellhaft durch den Streckenzug dargestellt werden, der aus den drei Strecken \overline{AB} , \overline{BC} und \overline{CD} mit $A(11|11|0)$, $B(-11|11|28)$, $C(11|-11|28)$ und $D(-11|-11|0)$ besteht (vgl. Abbildung 2).

A , B , C und D sind die Eckpunkte eines Quaders. Eine Längeneinheit im Koordinatensystem entspricht einem Meter in der Wirklichkeit.

- Begründe, dass die Punkte B und C symmetrisch bezüglich der x_3 -Achse liegen.
- Berechne die Länge des Streckenzuges in Wirklichkeit.

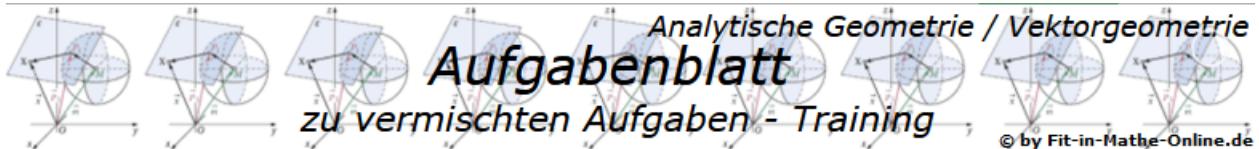
Im Punkt $S(1|2|6)$ wird von einer Firma ein Scheinwerfer installiert, der die Strecke \overline{BC} des Saarpolygons von unten anstrahlt. Die Firma behauptet, dass der Scheinwerfer 22 m von der Strecke \overline{BC} entfernt aufgestellt wurde.

- Beurteile die Aussage der Firma durch geeignete Rechnungen.

Die Ebene E enthält die Punkte A , B und C , die Ebene F die Punkte B , C und D .

- Bestimme eine Gleichung von E in Koordinatenform.
(Zur Kontrolle: $14x_1 + 14x_2 + 11x_3 = 308$)
- Berechne die Größe α des Winkels, unter dem die Ebene E die x_1x_2 -Ebene schneidet. Gib einen Term an, mit dem man aus α die Größe des Winkels zwischen den Ebenen E und F berechnen kann.
- Die Ebene E ist Teil einer Ebenenschar E_a : $14x_1 + 14x_2 + ax_3 = 308$; $a \in \mathbb{R}$. Begründe, dass der Punkt $P(14|8|0)$ zu allen Ebenen der Schar gehört und weise nach, dass die Ebenenschar auch durch die Parametergleichung $E_a: \vec{x} = \begin{pmatrix} 6 \\ 16 \\ 0 \end{pmatrix} + r \begin{pmatrix} 6-a \\ -6 \\ 14 \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} -13 \\ 13 \\ 0 \end{pmatrix}; r, s \in \mathbb{R}$ beschrieben werden kann.





Analytische Geometrie | Vektorgeometrie – Training - Aufgabenblatt 02

- g) Das Saarpolygon wird aus verschiedenen Blickrichtungen betrachtet. Die Abbildungen 3 und 4 stellen das Saarpolygon für zwei Blickrichtungen schematisch dar. Gib zu jeder der beiden Abbildungen 3 und 4 einen möglichen Vektor an, der die zugehörige Blickrichtung beschreibt.
 Stelle das Saarpolygon schematisch für eine Betrachtung von oben dar.

Abbildung 3

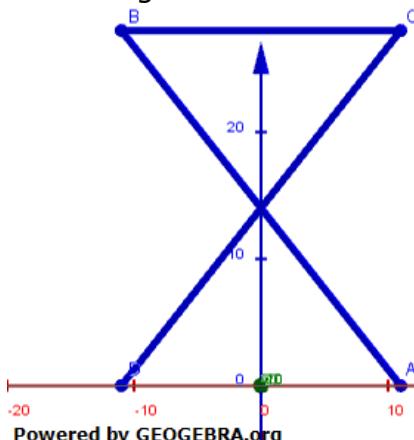
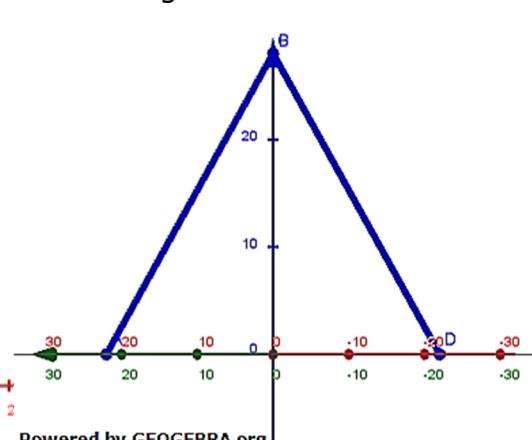


Abbildung 4



Der Punkt $M(3|4|12)$ ist Mittelpunkt eines kugelförmigen Luftballons mit einem Durchmesser von 5 m, der zur Dekoration aufgehängt wird.

- h) Gib die entsprechende Kugelgleichung zum Luftballon an.
- i) Der kugelförmige Luftballon ist Teil einer Kugelschar mit den Mittelpunkten $M_a(3a|4a|12a)$ $a \in \mathbb{R}$. Begründe, dass alle Mittelpunkte auf einer Geraden liegen.
- j) Die Gerade aus Teilaufgabe i) und die Gerade, welche die Strecke \overline{BC} enthält, haben keinen Schnittpunkt. Erläutere unter Nutzung von Fachbegriffen (und OHNE konkrete Rechnungen) ein Vorgehen, um den Abstand dieser beiden Geraden zu ermitteln.

Analytische Geometrie | Vektorgeometrie – Training - Aufgabenblatt 02

Lösung A1

- a) Die Strecke \overline{BC} ist die Diagonale des oberen Quaderrechtecks $A'BCD'$.
 Die x_3 -Achse schneidet diese Diagonale in der Mitte (s. Abbildung 2 Aufgabenstellung). Somit ist B punktsymmetrisch zu diesem Schnittpunkt und damit die Punkte B und C punktsymmetrisch zur x_3 -Achse.

- b) Gesamtlänge l des Streckenzuges:

$$l = |\overrightarrow{AB}| + |\overrightarrow{BC}| + |\overrightarrow{CD}|$$

$$\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{OB} - \overrightarrow{OA} = \begin{pmatrix} -11 & -11 \\ 11 & -11 \\ 28 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -22 \\ 0 \\ 28 \end{pmatrix}$$

$$|\overrightarrow{AB}| = \sqrt{22^2 + 0^2 + 28^2} = 35,61$$

$$\overrightarrow{BC} = \overrightarrow{OC} - \overrightarrow{OB} = \begin{pmatrix} 11 & -(-11) \\ -11 & -11 \\ 28 & -28 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 22 \\ -22 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$|\overrightarrow{BC}| = \sqrt{22^2 + 22^2 + 0^2} = 31,11$$

$$\overrightarrow{CD} = \overrightarrow{OD} - \overrightarrow{OC} = \begin{pmatrix} -11 & -11 \\ -11 & -(-11) \\ 0 & -28 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -22 \\ 0 \\ -28 \end{pmatrix}$$

$$|\overrightarrow{CD}| = \sqrt{22^2 + 0^2 + 28^2} = 35,61$$

$$l = 35,61 + 31,11 + 35,61 = 102,33 \text{ LE} = 102,33 \text{ m}$$

Die Gesamtlänge des Streckenzuges beträgt etwa 102 m.

- c) Gesucht ist $d(S; g)$ mit $g: \vec{x} = \begin{pmatrix} -11 \\ 11 \\ 28 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} 22 \\ -22 \\ 0 \end{pmatrix}$ und $S(1|2|6)$

Elegante Lösung:

$$d(S; g) = \frac{|\overrightarrow{SB} \times \overrightarrow{BC}|}{|\overrightarrow{BC}|} \text{ mit } \overrightarrow{SB} \text{ als Verbindungsvektor zwischen Punkt } S \text{ und } B$$

sowie \overrightarrow{BC} als Richtungsvektor der Geraden durch B und C

$$\overrightarrow{SB} = \overrightarrow{OB} - \overrightarrow{OS} = \begin{pmatrix} -11 & 1 \\ 11 & 2 \\ 28 & 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -12 \\ 9 \\ 22 \end{pmatrix}$$

$$\overrightarrow{BC} = \begin{pmatrix} 22 \\ -22 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \begin{matrix} -12 & 22 \\ 9 & -22 \\ 22 & 0 \\ -12 & 22 \\ 9 & -22 \\ 22 & 0 \end{matrix}$$

$$\overrightarrow{SB} \times \overrightarrow{BC} = \begin{pmatrix} -12 \\ 9 \\ 22 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 22 \\ -22 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 484 \\ 484 \\ 66 \end{pmatrix} \quad \begin{matrix} 9 \cdot 0 - 22 \cdot (-22) \\ 22 \cdot 22 - (-12) \cdot 0 \\ -12 \cdot (-22) - 9 \cdot 22 \end{matrix}$$

$$d(S; g) = \frac{\left| \begin{pmatrix} -12 \\ 9 \\ 22 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 22 \\ -22 \\ 0 \end{pmatrix} \right|}{\left| \begin{pmatrix} 22 \\ -22 \\ 0 \end{pmatrix} \right|} = \frac{\left| \begin{pmatrix} 484 \\ 484 \\ 66 \end{pmatrix} \right|}{\left| \begin{pmatrix} 22 \\ -22 \\ 0 \end{pmatrix} \right|} \quad \begin{matrix} 22 \\ 22 \\ 0 \end{matrix}$$

$$d(S; g) = \frac{\sqrt{484^2 + 484^2 + 66^2}}{\sqrt{22^2 + 22^2}} = 22,10 \text{ m}$$

Die Aussage der Firma ist falsch.

Analytische Geometrie | Vektorgeometrie – Training - Aufgabenblatt 02

Umständliche Lösung:

Hilfsebene H mit Richtungsvektor von g als Normalenvektor:

$$H: x_1 - x_2 = d$$

Punkt S in H einsetzen:

$$S \rightarrow H:$$

$$H: 1 - 2 = d \rightarrow d = -1$$

$$H: x_1 - x_2 = -1$$

Hilfsebene H mit g schneiden

$$H \cap g$$

$$x_1 = -11 + r$$

$$x_2 = 11 - r$$

$$-11 + r - (11 - r) = -1$$

$$-22 + 2r = -1$$

$$2r = 21$$

$$r = 11,5$$

$$r \rightarrow g:$$

$$\overrightarrow{OL} = \begin{pmatrix} -11 \\ 11 \\ 28 \end{pmatrix} + 11,5 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0,5 \\ -0,5 \\ 28 \end{pmatrix}$$

$$d(S; g) = |\overrightarrow{SL}|$$

$$\overrightarrow{SL} = \overrightarrow{OL} - \overrightarrow{OS} = \begin{pmatrix} 0,5 - 1 \\ -0,5 - 2 \\ 28 - 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -0,5 \\ -2,5 \\ 22 \end{pmatrix}$$

$$|\overrightarrow{SL}| = \sqrt{0,5^2 + 2,5^2 + 22^2} = 22,15$$

Die Aussage der Firma ist falsch.

- d) Für eine Ebene in Koordinatenform benötigen wir einen Normalenvektor.

$$\begin{aligned} k \cdot \vec{n}_e &= \overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC} = \begin{pmatrix} -22 \\ 0 \\ 28 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 11 - 11 \\ -11 - 11 \\ 28 - 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -22 \\ 0 \\ 28 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 28 \end{pmatrix} \\ &= 22 \cdot \begin{pmatrix} 28 \\ 28 \\ 22 \end{pmatrix} = 44 \cdot \begin{pmatrix} 14 \\ 14 \\ 11 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\vec{n}_e = \begin{pmatrix} 14 \\ 14 \\ 11 \end{pmatrix}$$

$$E: 14x_1 + 14x_2 + 11x_3 = d$$

$$A \rightarrow E$$

$$14 \cdot 11 + 14 \cdot 11 + 11 \cdot 0 = d$$

$$d = 308$$

$$E: 14x_1 + 14x_2 + 11x_3 = 308$$

Analytische Geometrie | Vektorgeometrie – Training - Aufgabenblatt 02

- e) Winkel zwischen Ebene und Ebene über den $\cos(\alpha)$

$$\cos(\alpha) = \frac{|\vec{n}_E \cdot \vec{n}_{x_1 x_2}|}{|\vec{n}_E| \cdot |\vec{n}_{x_1 x_2}|} = \frac{\left| \begin{pmatrix} 14 \\ 14 \\ 11 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right|}{\left| \begin{pmatrix} 14 \\ 14 \\ 11 \end{pmatrix} \right| \cdot \left| \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right|} = \frac{11}{\sqrt{14^2 + 14^2 + 11^2} \cdot \sqrt{1}}$$

$$\cos(\alpha) = \frac{11}{\sqrt{513}}$$

$$\alpha = \cos^{-1} \frac{11}{\sqrt{513}} = 60,9^\circ$$

$$\cos(\alpha) = \frac{|\vec{n}_F \cdot \vec{n}_{x_1 x_2}|}{|\vec{n}_F| \cdot |\vec{n}_{x_1 x_2}|}$$

Der Winkel zwischen Ebene E und der $x_1 x_2$ -Ebene beträgt $60,9^\circ$.

Aus Symmetriegründen (Punktsymmetrie) beträgt der Winkel zwischen Ebene F und der $x_1 x_2$ -Ebene ebenfalls $60,9^\circ$.

- f) Ebenenschar $E_a: 14x_1 + 14x_2 + ax_3 = 308; a \in \mathbb{R}$.

Der Punkt $P(14|8|0)$ gehört zur Ebenenschar, da nur der Koeffizient der x_3 -Koordinate den Parameter a enthält und die x_3 -Koordinate von P gleich 0 ist.

Nachweis der Parametergleichung:

Nachweis des Stützvektors $\begin{pmatrix} 6 \\ 16 \\ 0 \end{pmatrix}$:

$$14 \cdot 6 + 14 \cdot 16 + 0 = 308$$

$$308 = 308 \rightarrow Q(6|16|0) \in E$$

Lösung umständlich:

Bestimmung eines weiteren Punktes R für Richtungsvektor $\begin{pmatrix} 6-a \\ -6 \\ 14 \end{pmatrix}$:

$$\overrightarrow{RQ} = \overrightarrow{OQ} - \overrightarrow{OR}$$

$$\overrightarrow{OR} = \overrightarrow{OQ} - \overrightarrow{RQ}$$

$$\overrightarrow{OR} = \begin{pmatrix} 6 \\ 16 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 6-a \\ -6 \\ 14 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ 22 \\ -14 \end{pmatrix} \rightarrow R(a|22|-14)$$

Prüfung ob $R \in E$:

$$14a + 14 \cdot 22 - 14a = 308$$

$$308 = 308 \rightarrow R \in E$$

Bestimmung eines weiteren Punktes S für Richtungsvektor $\begin{pmatrix} -13 \\ 13 \\ 0 \end{pmatrix}$:

$$\overrightarrow{SQ} = \overrightarrow{OQ} - \overrightarrow{OS}$$

$$\overrightarrow{OS} = \overrightarrow{OQ} - \overrightarrow{SQ}$$

$$\overrightarrow{OS} = \begin{pmatrix} 6 \\ 16 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -13 \\ 13 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 19 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow S(19|3|0)$$

Prüfung ob $S \in E$:

$$14 \cdot 19 + 14 \cdot 3 - 0 = 308$$

$$308 = 308 \rightarrow S \in E$$

Analytische Geometrie | Vektorgeometrie – Training - Aufgabenblatt 02

Lösung elegant:

Bestimmung des Normalenvektors von E über das Vektorprodukt der gegebenen Richtungsvektoren der Parametergleichung:

$$k \cdot \begin{pmatrix} 6-a \\ -6 \\ 14 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -13 \\ 13 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6-a & -13 \\ -6 & 13 \\ 14 & 0 \end{pmatrix}$$

$$(-13) \cdot \begin{pmatrix} 14 \\ a \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 \cdot 0 - 14 \cdot 13 \\ 14 \cdot (-13) - (6-a) \cdot 0 \\ (6-a) \cdot 13 - (-6) \cdot (-13) \end{pmatrix}$$

$$E: 14x_1 + 14x_2 + ax_3 = d$$

$$\begin{pmatrix} 6 \\ 16 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow E:$$

$$14 \cdot 6 + 14 \cdot 16 + 0 = d$$

$$d = 308$$

$$E: 14x_1 + 14x_2 + ax_3 = 308$$

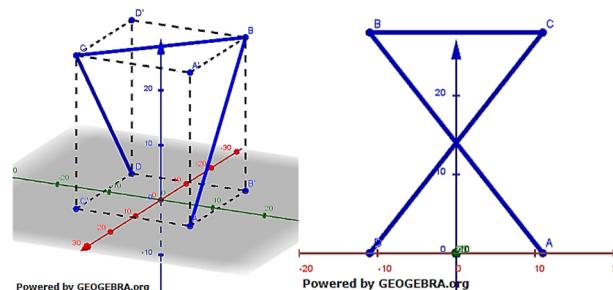
q.e.d.

g) Abbildung 3:

Vom Polygon sieht man die obere Stange von links nach rechts verlaufend.
 Die Blickrichtung ist somit senkrecht auf dem Vektor \overrightarrow{BC} .

$$\overrightarrow{BC} \circ \vec{u} = 0$$

$$\begin{pmatrix} 22 \\ -22 \\ 0 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = 22 - 22 = 0$$



Die Blickrichtung gemäß Abbildung 3 ist in Richtung des Vektors

$$\vec{u} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ alternativ } \vec{u}^* = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

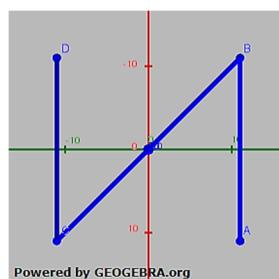
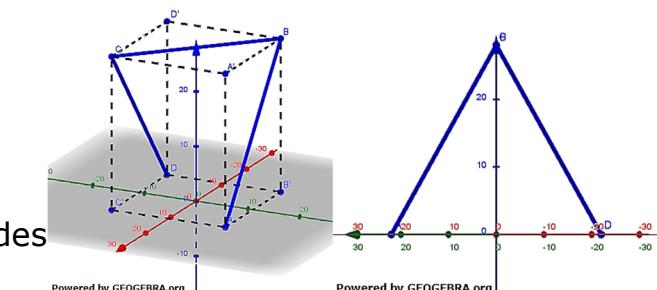
Abbildung 4:

Vom Polygon sieht man die obere Stange nur als Punkt.
 Die Blickrichtung ist somit in Richtung des Vektor \overrightarrow{BC} .

Die Blickrichtung gemäß Abbildung 4 ist in Richtung des Vektors

$$\vec{u} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ alternativ } \vec{u}^* = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Polygondraufsicht:



Analytische Geometrie | Vektorgeometrie – Training – Aufgabenblatt 02

h) $K: \left(\vec{x} - \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ 12 \end{pmatrix} \right)^2 = 25$

Alternativ:

$$K: (x - 3)^2 + (y - 4)^2 + (z - 12)^2 = 25$$

i) $g: \vec{x} = \overrightarrow{OM} + r \cdot \overrightarrow{M_a M}$

$$\overrightarrow{M_a M} = \overrightarrow{OM} - \overrightarrow{OM_a}$$

$$\overrightarrow{M_a M} = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ 12 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 3a \\ 4a \\ 12a \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 + 3a \\ 4 + 4a \\ 12 + 12a \end{pmatrix}$$

$$\overrightarrow{M_a M} = \begin{pmatrix} 3(1+a) \\ 4(1+a) \\ 12(1+a) \end{pmatrix} = (1+a) \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ 12 \end{pmatrix}$$

$$g: \vec{x} = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ 12 \end{pmatrix} + (1+a) \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ 12 \end{pmatrix}$$

Die Richtungsvektoren der Schargaraden sind ein Vielfaches voneinander, damit liegen alle Mittelpunkte auf der Geraden g .

- j) 1. Wir stellen die laufenden Punkte S_h und S_g der beiden Geraden auf und bilden den Verbindungsvektor $\overrightarrow{S_h S_g}$.

2. Aus den Richtungsvektoren \vec{u} und \vec{v} der Geraden und dem Verbindungsvektor

$\overrightarrow{S_h S_g}$ stellen wir ein lineares Gleichungssystem auf über die Bedingungen, dass das Skalarprodukt aus \vec{u} und $\overrightarrow{S_h S_g}$ als auch das aus \vec{v} und $\overrightarrow{S_h S_g}$ gleich Null sein muss.

3. Wir lösen das aufgestellte Gleichungssystem zur Ermittlung der Lotfußpunkte S_h und S_g der kürzesten Verbindung zwischen g und h .
4. Wir bestimmen den Abstand der beiden ermittelten Lotfußpunkte über den Betrag des Vektors $\overrightarrow{S_h S_g}$. Dieser Wert entspricht dem Abstand der beiden windschiefen Geraden.

